

运动综合分析专题

【运动的合成与分解】

1、A 2、D 3、AD

4、(1) 将斜抛运动分解为水平方向匀速直线运动、竖直方向竖直上抛运动：初速度分解

$$v_x = v \cos 45^\circ, v_y = v \sin 45^\circ, \text{总飞行时间 } t = \frac{2v_y}{g} = \frac{2v \sin 45^\circ}{g}, \text{水平射程 } x = v_x t = v \cos 45^\circ \cdot \frac{2v \sin 45^\circ}{g}$$

利用 $2 \sin 45^\circ \cos 45^\circ = \sin 90^\circ = 1$, 化简得 $x = \frac{v^2}{g}$, 因此 $v = \sqrt{gx}$

(2) 对篮球一个完整运动过程 (从本次最高点 h , 速度为 0, 到下一次最高点 h , 速度为 0)应用动能定理 F_2 做功 $W_{F_2} = F_2 s$, F_1 做功 $W_{F_1} = -F_1 s$

重力总做功, 整个过程初末高度相同, 重力总做功为 0

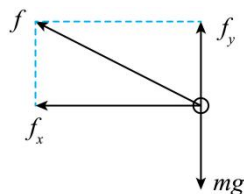
碰撞地面损失机械能 $\Delta E > 0$, 总动能变化 $\Delta E_k = 0$

动能定理 $F_2 s - F_1 s - \Delta E = 0$, 整理得 $F_2 - F_1 = \frac{\Delta E}{s} > 0$, 因此 $F_2 > F_1$ 得证。

(3) a. 对篮球做受力分析。

篮球竖直方向受力平衡, 摩擦力竖直分量平衡重力 $f_y = mg$ 切线方向摩擦力分量提供切向加速度 $f_x = ma_x = m \cdot \frac{4}{3}g$

总摩擦力为两个垂直分量的合力 $f = \sqrt{f_y^2 + f_x^2} = \sqrt{(mg)^2 + \left(\frac{4}{3}mg\right)^2} = \frac{5}{3}mg$

b. 刚好滑离时摩擦力达到最大静摩擦力 $f = \mu N$

其中径向弹力 N 提供向心力 $N = \frac{mv^2}{r}$ (v 为滑离时的速率)

代入 $f = \frac{5}{3}mg$, 得 $\frac{5}{3}mg = \mu \cdot \frac{mv^2}{r}$, 即 $v^2 = \frac{5gr}{3\mu}$

减速过程切向加速度恒定, 为匀减速运动, 满足 $v_0^2 - v^2 = 2a_t L$, 代入 $a_t = \frac{4g}{3}$

$$\text{得 } L = \frac{v_0^2 - v^2}{2a_t} = \frac{v_0^2 - \frac{5gr}{3\mu}}{2 \cdot \frac{4g}{3}} = \frac{3v_0^2}{8g} - \frac{5r}{8\mu}$$

【复杂曲线运动】

5、AD

6、(1) 类比匀加速直线运动中加速度 a 的定义, 可知 $A = \frac{v-v_0}{x}$, 根据单位制可得 A 的单位为

s^{-1} , $v-x$ 图像如图所示。

(2) 在导体棒速度从 v_0 变为 v 的过程中取一极小时间 Δt , 设在这一段时间内, 导体棒的速度从

v_i 变为 v_{it} ，因为时间极短，可认为这一段时间内安培力为一定值，根据动量定理可得 $-BIL\Delta t = mv_{it} - mv_i$ ，电路中电流为 $I = \frac{BLv_i}{R}$

联立可得 $\frac{B^2L^2}{R}x = mv_0 - mv$ ，整理得 $v = v_0 - \frac{B^2L^2}{mR}x$ ，因此导体棒的运动速度 v 随位移 x 均匀变化。

(3) 方法一：根据牛顿第二定律 $a = \frac{F_{安}}{m}$ ， $F_{安} = BIL$ ， $I = \frac{Blv}{R}$ ，所以 $a = \frac{B^2L^2v}{mR}$

所以随着速度的逐渐减小，加速度 a 也逐渐减小。

方法二：根据加速度定义式，有 $a = \frac{\Delta v}{\Delta t}$ ， A 为定值，且以相同的 Δv ， Δx 相同， \bar{v} 变小， Δt 变大，

所以随着速度的逐渐减小，加速度 a 也逐渐减小。

7、(1) 由于粒子向上偏转，根据左手定则可知粒子带正电；设粒子的质量为 m ，电荷量为 q ，粒子进入速度选择器时的速度为 v_0 ，在速度选择器中粒子做匀速直线运动，由平衡条件

$qv_0B_1 = qE_1$ ，在加速电场中，由动能定理 $qU = \frac{1}{2}mv_0^2$ ，联立解得，粒子的比荷为 $\frac{q}{m} = \frac{E_1^2}{2UB_1^2}$

(2) 由洛伦兹力提供向心力 $qv_0B_2 = m\frac{v_0^2}{r}$ ，可得 O 点到 P 点的距离为 $OP = 2r = \frac{4UB_1}{E_1B_2}$

(3) 粒子进入 II 瞬间，粒子受到向上的洛伦兹力

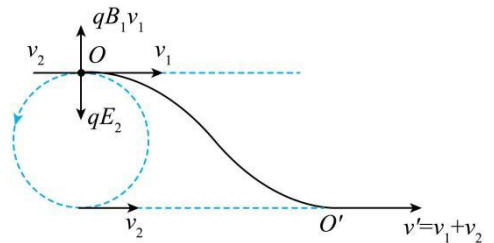
$F_{洛} = qv_0B_1$ 向下的电场力 $F = qE_2$

由于 $E_2 > E_1$ ，且 $qv_0B_1 = qE_1$

所以通过配速法，如图所示

在 O 点将粒子的速度 v 分解为大小为 v_1 、 v_2 的两个分速度

度，则有 $v_0 = v_1 - v_2$



令 v_1 对应的洛伦兹力等于电场力，即 $qE_2 = qv_1B_1$ ，可得 $v_1 = \frac{E_2}{B_1}$

则粒子的运动可分解为线速度大小为 v_2 的匀速圆周运动和速度大小为 v_1 的匀速直线运动，设粒子恰好垂直打在速度选择器右挡板的 O' 点时的速度大小为 v' ，则有

$v' = v_1 + v_2 = v_1 + v_1 - v_0 = 2v_1 - v_0 = \frac{2E_2 - E_1}{B_1}$

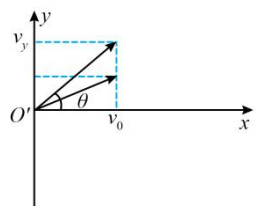
8、(1) 电子在匀强磁场中运动时，将其分解为沿 x 轴的匀速直线运动和在 yOz 平面内的匀速圆周运动，

设电子入射时沿 y 轴的分速度大小为 v_y ，由电子在 x 轴方向做匀速直线运动得 $L = v_0t$

在 yOz 平面内，设电子做匀速圆周运动的半径为 R ，周期为 T ，由牛顿

第二定律知 $Bev_y = m\frac{v_y^2}{R}$

可得 $R = \frac{mv_y}{Be}$ ，且 $T = \frac{2\pi R}{v_y} = \frac{2\pi m}{Be}$



由题意可知所有电子均能经过 O 进入电场，则有 $t = nT (n=1,2,3,\dots)$ ，联立得 $B = \frac{2\pi n m v_0}{eL}$

当 $n=1$ 时， B 有最小值，可得 $B_{\min} = \frac{2\pi m v_0}{eL}$

(2) 将电子的速度分解，如图所示，有 $\tan \theta = \frac{v_y}{v_0}$

当 $\tan \theta$ 有最大值时， v_y 最大， R 最大，此时 $R=r$ ，又 $B = \frac{2\pi m v_0}{eL}$ ， $R = \frac{m v_y}{Be}$

联立可得 $v_{ym} = \frac{2\pi v_0 r}{L}$ ， $\tan \theta = \frac{2\pi r}{L}$

(3) 当 v_y 最大时，电子在电场中运动时沿 y 轴正方向有最大位移 y_m ，根据匀变速直线运动规律

有 $y_m = \frac{v_{ym}^2}{2a}$ ，由牛顿第二定律知 $a = \frac{Ee}{m}$ ，又 $v_{ym} = \frac{2\pi v_0 r}{L}$ ，联立得 $y_m = \frac{2\pi^2 r^2 v_0^2 m}{EeL^2}$

9、(1) a. 若小球向右偏离的位移为 x ，选取向右为正方向，由胡克定律可得，小球受到的合外力： $F_{\text{合}} = (k_1+k_2)x$ ，由于 k_1 和 k_2 都是常数，所以小球受到的合外力与位移成正比，小球做简谐振动。

b. 取向右为正方向，回复力为水平方向合力，满足 $F_{\text{回复}} = -m \frac{4\pi^2}{T^2} r \cos \theta = -m \frac{4\pi^2}{T^2} x = -kx$

(2) a. 小球运动的过程中的机械能包括小球的动能与弹簧的弹性势能，小球运动的过程中系统的机械能守恒，设小球偏离 O 点的最大位移为 A ，则通过平衡位置时： $\frac{1}{2} m v_0^2 = \frac{1}{2} k_1 A^2 + \frac{1}{2} k_2 A^2$

若小球向右偏离的位移为 x 时的速度为 v ，则： $\frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} k_1 x^2 + \frac{1}{2} k_2 x^2 = \frac{1}{2} m v_0^2$

即： $v^2 = v_0^2 - (\frac{k_1+k_2}{m}) x^2 = v_0^2 - a x^2$

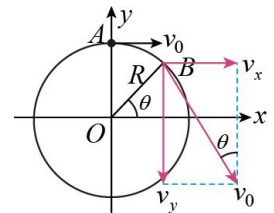
可知其中 a 等于两个弹簧的劲度系数的和，初速度的大小与开始时的振幅有关。

b. 当质点水平方向的位移为 x 时，质点速度与 x 轴之间的夹角设为 θ ，将质点的速度沿 x 轴方向

与 y 轴方向分解如图，则： $v_y = v_0 \cos \theta$ ，而： $\cos \theta = \frac{x}{R}$

根据合速度与分速度的关系可知： $v_0^2 = v_x^2 + v_y^2$

整理可得： $v_x^2 = v_0^2 - v_0^2 \frac{x^2}{y^2} = v_0^2 - a x^2$



(3) 线框运动到 x 时，线框在磁场中的有效长度 $l = 2(L-x)$

安培力大小为 $F_{\text{安}} = 2BI(L-x)$

类比于简谐运动，则回复力为 $F_{\text{回}} = F_{\text{安}} = 2BI(L-x) = 2BIx' = kx'$

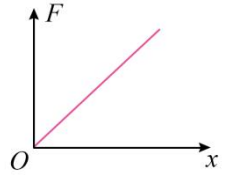
根据简谐运动周期公式 $T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{2IB}}$

由题意可知，两次简谐运动周期相同，两次都从最大位移运动到平衡位置，时间均相同，则有

$$t_1 = t_2 = \frac{T}{4} = \frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{m}{2IB}}, \text{ 故 } t_1 - t_2 = 0$$

10、(1) a. 该弹簧振子的振动周期 $T = \frac{2\pi}{\omega}$, 根据题意有 $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$, 联立可得 $T = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$

b. 根据胡克定律可得 $F = kx$, 则弹簧弹力大小 F 随弹簧伸长量 x 的变化关系如图所示, 弹簧伸长量为 A 时, 弹簧弹性势能为 $E_p = \frac{1}{2}kA^2$



(2) a. 电子进入正电荷离子层受力 $F = -\frac{\rho e}{\epsilon_0} \cdot x$

沿 x 轴方向做简谐运动, 初速度 $v_x = v \cos \theta$, 垂直于 x 轴方向做匀速直线运动, 速度为 $v_y = v \sin \theta$

入射角为 θ 的电子刚好不射入负电荷离子层, 由功能关系 $-\frac{1}{2} \frac{\rho e}{\epsilon_0} d \cdot d = \frac{1}{2} m v_y^2 - \frac{1}{2} m (v_x^2 + v_y^2)$

$$\text{解得 } \cos \theta = \frac{d}{v} \sqrt{\frac{\rho e}{m \epsilon_0}}, \text{ 则 } \theta = \arccos \frac{d}{v} \sqrt{\frac{\rho e}{m \epsilon_0}}$$

b. 电子在分界面上形成的图形为圆, 设入射角为 θ 的电子进入离子层之前在垂直于 x 轴方向发生的位移为 y_1 , 进入离子层后刚好到达界面时在垂直于 x 轴方向发生的位移为 y_2 , 分界面图形

圆的半径为 r , 则 $y_1 = d \tan \theta$, $y_2 = (v \sin \theta) \cdot \frac{T}{4}$, $T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{m \epsilon_0}{\rho e}}$, $r = y_1 + y_2$

$$\text{又 } S = \pi r^2, \text{ 联立可得 } S = \pi \left(1 + \frac{\pi}{2}\right)^2 \frac{(\epsilon_0 m v^2 - \rho e d^2)}{\rho e}$$

11、(1) a. 从原点沿 z 轴正方向运动, $\rho = 0$, 则带电粒子的电势能 $E_p = q\phi = \frac{1}{2}kqz^2$

根据能量守恒 $\frac{1}{2} m v_0^2 = \frac{1}{2} k q z_{\max}^2$, 可得 $z_{\max} = v_0 \sqrt{\frac{m}{kq}}$

b. 因 $\phi = \frac{1}{2}kz^2$, 则电场强度 $E = -\frac{\Delta\phi}{\Delta z} = -kz$, 所以 $F = -kqz$, 带电粒子沿 z 轴做简谐运动。

(或者 $E = \frac{\Delta\phi}{\Delta z} = kz$, 方向沿 z 轴负方向, 所以 $F = -kqz$)

(2) 在 $z = 0$ 平面, $\phi = -\frac{1}{4}k\rho^2$, 则电场强度 $E = -\frac{\Delta\phi}{\Delta\rho} = \frac{1}{2}k\rho$ (或 $E = \frac{\Delta\phi}{\Delta\rho} = -\frac{1}{2}k\rho$, 方向沿径向向外)

$$\text{令 } q\omega_- \rho B - qE = m\omega_-^2 \rho, \text{ 则 } \omega_- = \frac{qB}{2m} \left(1 \pm \sqrt{1 - \frac{2mk}{qB^2}}\right)$$

考虑到是低频漂移, 所以取 $\omega_- = \frac{qB}{2m} \left(1 - \sqrt{1 - \frac{2mk}{qB^2}}\right)$, 粒子沿顺时针漂移 (俯视)。

粒子的速度 \vec{v} 总可以视为漂移速度 $\vec{v}_D(\omega_c \rho)$ 和另外某个速度 \vec{v}' 的矢量和, 带电粒子的运动可视为以漂移速度 \vec{v}_D 绕 O 点的匀速圆周运动和以速度 \vec{v}' (速度大小设为 v_2) 在匀强磁场中的匀速回旋运动的合运动, 对匀速回旋运动 $qv_2B = m\omega_c v_2$